



Briefing Pilotage

Reconnaissance d'aire de poser

1. La reconnaissance d'aire de poser en campagne

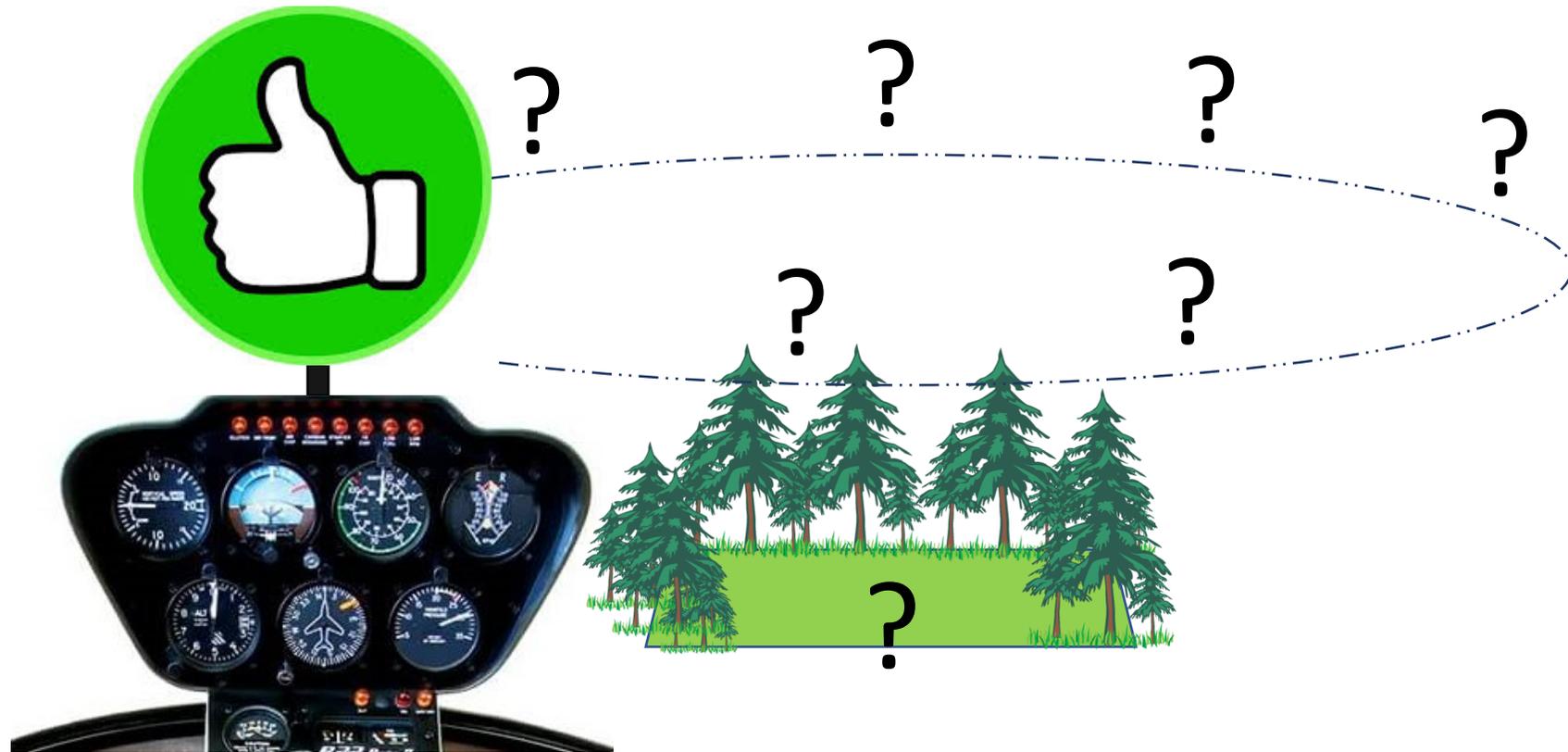
- a. But
- b. Mise en place
- c. Evolution
- d. Analyse des éléments + choix de l'axe pour le passage/approche et décollage
- e. Tour de piste + questions
- f. Décision

2. Le passage stabilisé

- a. But
- b. Mise en place
- c. Évolution et analyse des éléments
- d. Décision,

1. La reconnaissance d'une aire de poser

- a. **But :** Acquérir une méthode d'analyse des éléments, pour se poser et redécoller en campagne en sécurité



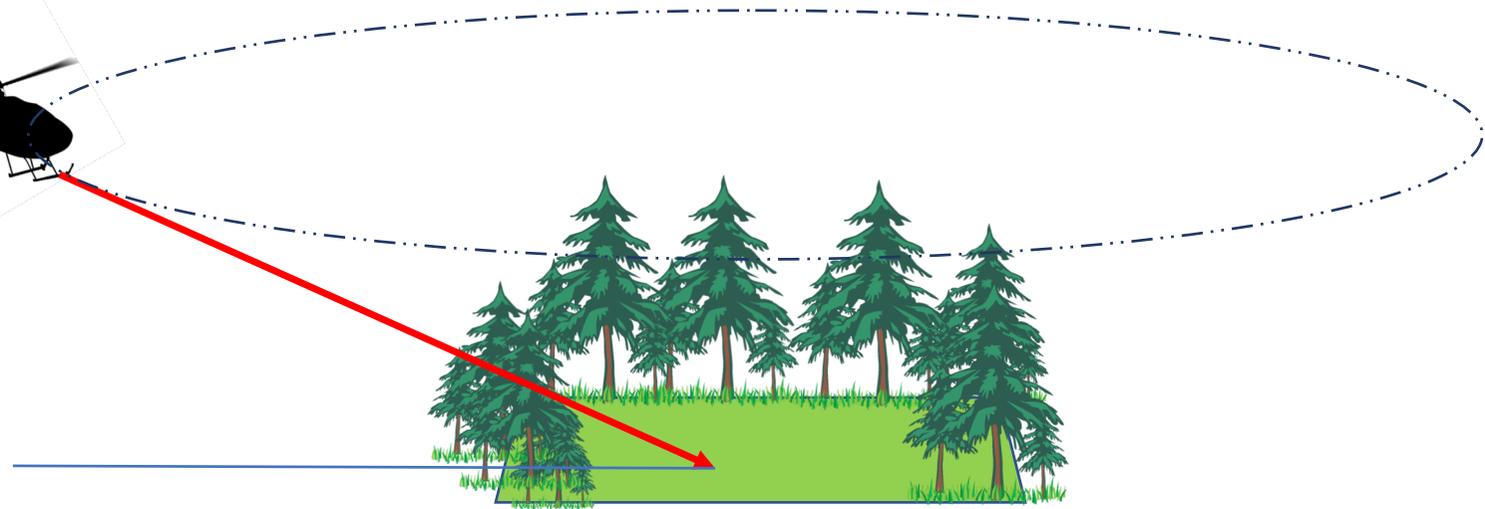
b. Mise en Place: :

Présentation:

- Réduire Vi à 60Kt
- Réchauff. Carbu.
- AON
- +/- 500ft sol
- Actions vitales

Positionnement:

Se diriger vers l'A.P. et commencer un cercle autour l'A.P. à la distance de visualisation d'un angle fort.

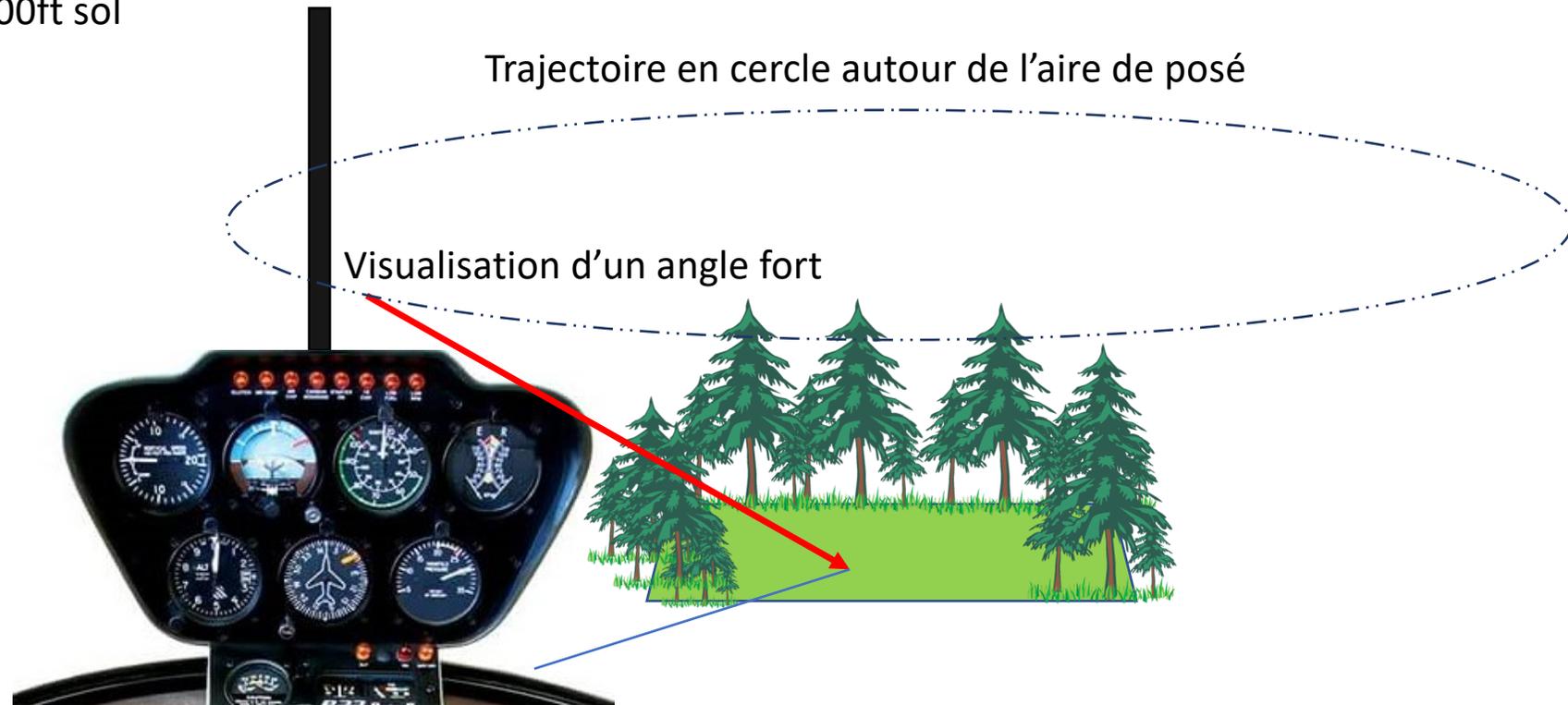


1. La Reconnaissance d'une Aire de Poser

c. Evolution :

Garder: - 60Kt

- +/- 500ft sol

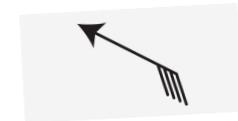
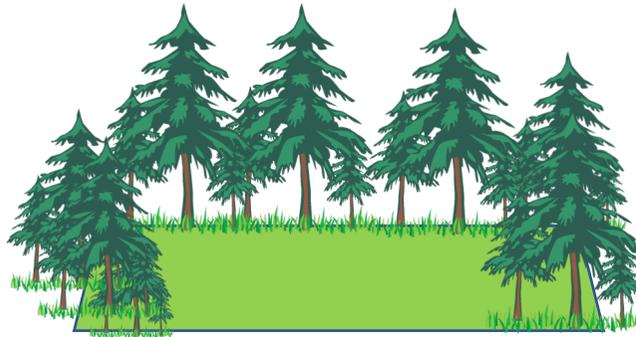
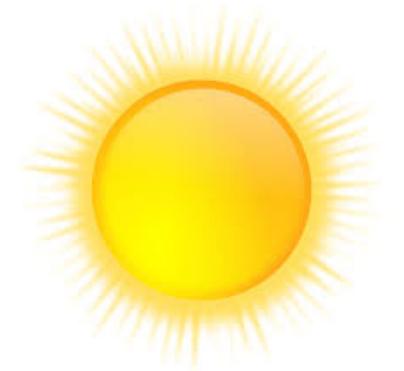


1. La Reconnaissance d'une Aire de Poser

d. Analyse des éléments :

En se dirigeant vers l'A.P.:

- Vent (Éoliennes, fumées, drapeaux, ATIS, Déplacement de l'hélicoptère)
- Soleil (Ne pas atterrir avec le soleil en face)
- Sécurité
 - > AIR (Pas d'aéronefs ni de nuages qui pourraient influencer la sécurité)
 - > SOL (Nature du sol, lignes, habitations à éviter, animaux, personnes, ...)



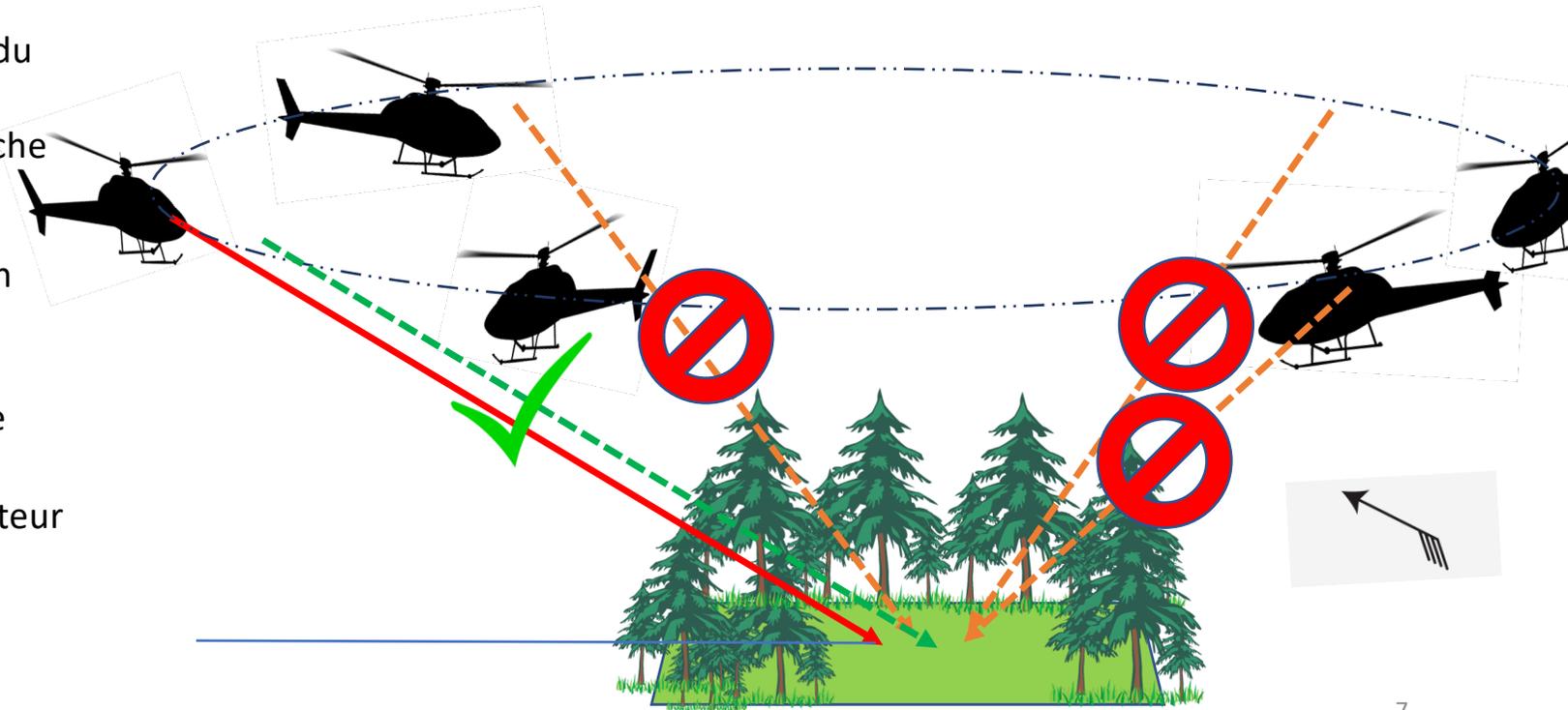
1. La Reconnaissance d'une Aire de Poser

d. Analyse des éléments + Choix de l'axe pour le passage/approche et décollage:

En effectuant le cercle autour de l'A.P.:

- Continuer d'assurer la sécurité -> AIR (Pas d'aéronefs ni de nuages qui pourraient influencer la sécurité) & SOL (Nature du sol, lignes, habitations, animaux, personnes, ...)
- En fonction des secteurs et du vent, en déduire des axes et angles préférentiels d'approche et de décollage.

=> Si la distance de visualisation d'un angle fort est maintenue pendant tout le cercle, nous pouvons considérer que lorsque l'A.P. est visible d'un secteur, un approche est possible de ce secteur



e. Tour de piste + questions:

Après avoir effectué le cercle autour de l'A.P.:

- Commencer à prendre une trajectoire identique au tour de piste Classique (500 pieds sol) en continuant d'assurer la sécurité.

Les décisions:

L'approche:

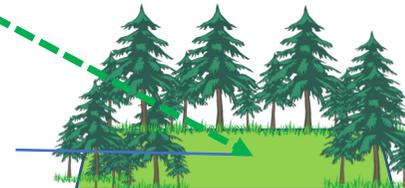
- **Où?** -> Définir le point de posé précis (En fonction des axes d'approche, de la nature du sol, de la sécurité, ...)
- **Par où?** -> Axe d'approche définie
- **Comment?** -> Type d'évolution et angle d'approche
- **Avec Quoi?** -> Bilan de puissance

Repartir:

- **D'où?** -> Définir le point de décollage, qui peut différer du point de posé (voir NOTA)
- **Par où?** -> Définir l'axe de décollage
- **Comment?** -> Type de décollage (oblique/vertical)
- **Avec Quoi?** -> Puissance nécessaire

NOTA: L'approche étant terminée, un déplacement dans la zone de poser est justifié s'il permet: - d'améliorer la sécurité du poser (dévers, terrain humide...)

- de réaliser un décollage oblique en substitution d'un décollage vertical (l'annoncer dans la décision).



f. Décision:

Après s'être posé les questions.:

Prendre la decision:

SI AUCUN DOUTE NE SUBSISTE

Le posé est possible

Le posé n'est pas possible

SI UN DOUTE SUBSISTE

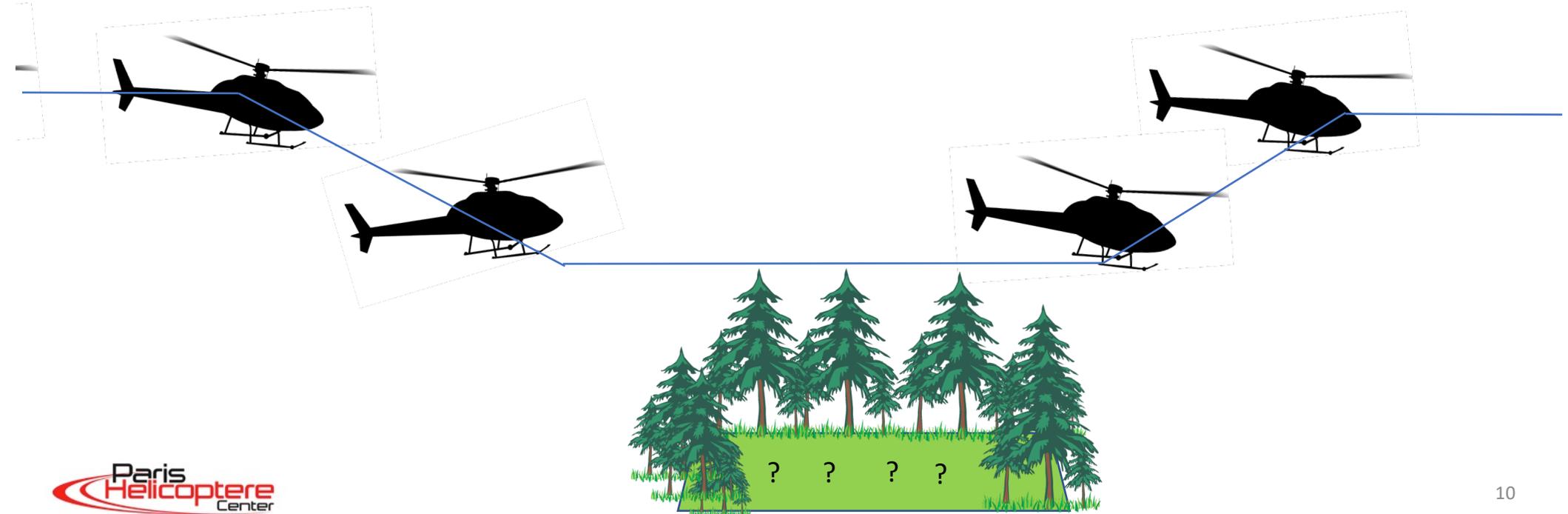
Manque d'éléments pour prendre une décision

Prévoir d'effectuer un passage basse hauteur

2. Le passage stabilisé

a. But:

Stabiliser l'appareil sur une trajectoire proche du sol et d'une aire de poser, afin de rechercher les éléments nécessaires au poser



2. Le passage stabilisé

b. Mise en place:

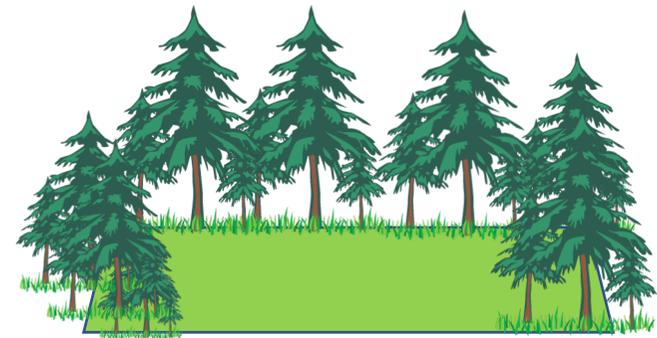
- En ligne droite ou en PTU (Voir briefing pilotage: PTU)
- Angle fort ou angle moyen.



Présentation en ligne droite:

Identique au tour de piste classique:

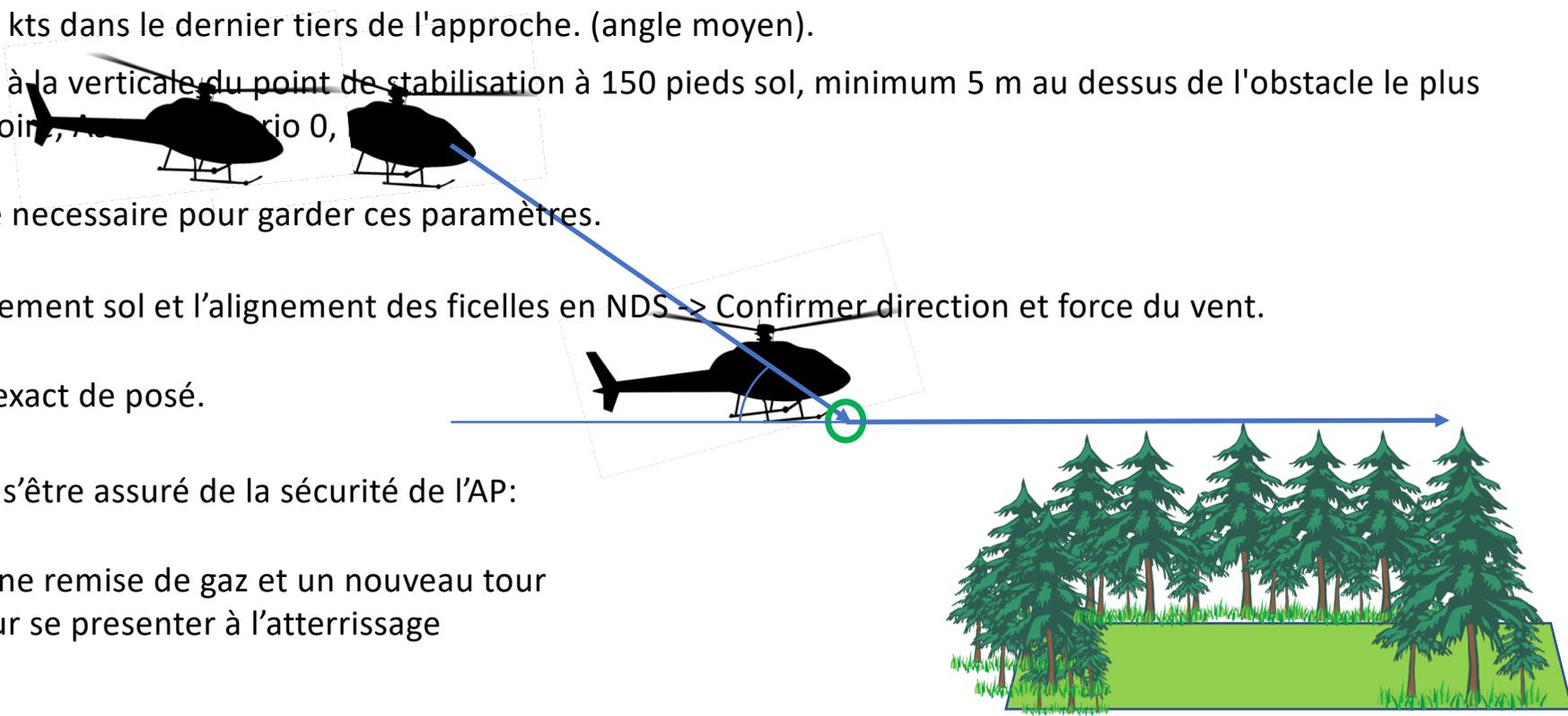
- Vi: 60Kts
- AON
- Vario: 0
- Actions vitales effectuées
- (R.C. -> Tiré a fond)



2. Le passage stabilisé

c. Évolution et analyse des éléments:

- Choisir un **point de stabilisation** et un **angle d'approche** en fonction du terrain et de l'aérodynamique.
- Mettre en descente dans le plan choisi et effectuer l'approche sur le point de stabilisation.
- Varier la Vi vers 40 kts dans le dernier tiers de l'approche. (angle moyen).
- Stabiliser en palier à la verticale du point de stabilisation à 150 pieds sol, minimum 5 m au dessus de l'obstacle le plus élevé sur la trajectoire, $\Delta \text{V} = 0$,
- => Lire la Puissance nécessaire pour garder ces paramètres.
- => Analyser le defilement sol et l'alignement des ficelles en NDS -> Confirmer direction et force du vent.
- => Définir le point exact de posé.
- Après l'analyse et de s'être assuré de la sécurité de l'AP:
 - => Effectuer une remise de gaz et un nouveau tour de piste pour se présenter à l'atterrissage



d. Décision:

Après avoir effectué le passage.:

Prendre la décision:

- **Puissance nécessaire** au stationnaire = Puissance de passage + 5"
 - => Puissance décollage normal = Puissance stationnaire + 1
 - => Puissance décollage oblique = Puissance stationnaire + 2"
 - => Puissance décollage verticale = Puissance stationnaire + 3"
- => Marge de puissance suffisante pour effectuer l'atterrissage et le type de décollage choisi?
- Confirmer l'**axe d'approche** et/ou décollage, en fonction du vent.
- Confirmer le **point de posé exact**.

Le posé est possible



Le posé n'est pas possible

